Mobilní mapování v OO Mapperu

Workshop Příprava mapových podkladů Penzion Školka, Velké Karlovice 9.-11. 2. 2018

Zdroj: Víčkart

Vybavení









OpenOrienteering Mapper 0.5.96



Založení projektu Příprava podkladů Zálohy Úpravy kresby Finální úpravy Vlastní mapování



- ISOM 2017 (les) a ISSOM 2007 (sprint) sady symbolů
- Import a export ocd map a sad symbolů (import: ver 6 – 12, export: ver 8, bude i 12)
- Umí pracovat s celou řadou podkladových dat:
 - Rastry (bmp, jpg, tif, png, gif)
 - GPS trasy (gpx)
 - Vektorová data (dxf, osm)
 - Mapy (ocd, omap, xmap)
- Pracuje se všemi typy symbolů: body, linie, plochy, text, složené symboly
- Umí pracovat s celou řadou souřadnicových systémů
- Multiplatformní: Windows, Linux, OS X, Android
- Zdarma na

https://github.com/OpenOrienteering/mapper/releases

Příprava podkladů – Měřítko, symboly

ment

bol set

--- 102.0 Earma line

22	Create new map	×					
Choose the scale and symbol set for the new map.							
Scale: 1: 15	000 🗸						
Symbol sets:							
📑 Empty symbol set							
ISOM_15000							
ISOM_cs_15000							
ISOM_TI_ISOUU Load symbol set from a file							
	00H						
	Configure how the symbols should be replaced, and which.						
✓ Only show	 Import all new symbols, even if not used as replacement 						
	 Delete original symbols which 	are unus	ed after the replace				
Cancel	\checkmark Delete unused colors after the replacement						
	Symbol mapping:						
	 Keep the symbols' hidden / protected states of the old sym 						
	Match replacement symbols by symbol number						
	Original		Replacement				
	101 Contour	<u> </u>	101.0 Contour				
	102 Index contour		102.0 Index Contou				

- 102 Earma line

- Volba měřítka je provedena při založení nové mapy
- Lze převzít symboly z OCD nebo jiného OMAP souboru

Nastavení souřadnicového systému

Map Georeferencing ×	
Map coordinate reference system	
Coordinate reference system: - from Proj. 4 specification -	Souřa
CRS specification: =m +no_defs +towgs84=570.8,85.7,462.8,4.998,1.587,5.261,3.56	
Status: valid	
Reference point	Roford
Map coordinates: 0.00 mm 🖨 X 0.00 mm 🖨 Y Pick on map	NEIEIG
Projected coordinates: -620000.00 m 🖨 E -1090000.00 m 🖨 N	
Geographic coordinates: 49.80581995 ° 🖨 N 16.20070489 ° 🖨 E (Datum: WGS84)	
Show reference point in: OpenStreetMap World of O Maps	Volba
On CRS changes, keep: Projected coordinates	
 Geographic coordinates 	
Map north	Natoč
Declination: 9.62 °	Tratoc
Grivation: 9.62 ° (locked)	sever
Reset OK Cancel Help	

Souřadnicový systém

Referenční bod

Volba typu souřadnic

Natočení na magnetický sever

Nastavení souřadnicového systému

- V základu je zabudováno nastavení pro UTM
- S-JTSK (nebo jakýkoliv další souř. systém) je možné definovat pomocí knihovny PROJ4
- Definice S-JTSK/Krovak East North pomocí EPSG kódu 5514



Správa podkladů v Mapperu



Před nakopírováním na mobilní zařízení

- Přidat si do projektu mapové podklady, které chci využívat
- Vytvořit si pomocné symboly pro mapování!!





- Seznámit se s funkcemi verze Mapperu pro Android
- <u>http://www.openorienteering.org/mapper-manual/pages/</u>

Kopírování do mobilního zařízení

- Připojit zařízení k počítači jako velkokapacitní paměťové zařízení
- Na disku (vnitřní úložiště) najít složku OOMapper
- Nakopírovat soubory / složku s projektem a podklady



V lese

Následuje ukázka mapování formou obrázků a ústního komentáře

• • • • • • • • • •	٢	8 🖌 🖬 10:25	_	🛞 📶 🖥 10:27
Bapotin	🎯 Bluetooth GPS	S	豰 Bluetooth GPS	\bigotimes
14.20	M	ain Status	Main Statu	s NMEA
14.39	Select paired GPS device	and connect	In View: 17 In Use: 12	Accuracy: 2,0m
12.11.2014 st	Garmin GLO #7f82f	Stop	390 N	740
Dnes 14:39 Další podrobnosti	Enable Mock GPS Provider		26 71	15 8
	Date/time	Altitude	19 70	
Profily Mapper Bluetooth CDS Kalendář	2014-11-12 10:25:27	338,7 m	_≥27	2 2 T
GPS	Lat/Lon	UTM		39,5
E-mail Nastavení Kalkulačka Galerie	49°58'18,83" 16°59'30,30"	33U 642821E 5537407N	o _{le} s	OSI
The state of the state	Speed	Course over Ground		
	0,4 km/h	340.6°	47 30 41 39 43 42 48 43 39 30 30 30 30 30 41 39 43 42 48 43 39 43 42 48 43 39 43 42 48 43 39 48 43 19 48 43 19	40 45 42 40 46 41 41 71 15 74 86 76 7 30



₿ 10:28 openorienteering Mapper **File list** Rapotin.xmap Skritek20140924.omai Tulinka_DMR4g_8.ocd Tulinka_test.omap pokladKrtek_cutO9.occ Examples About Mapper About Qt











#

 \rightarrow

*

 $\left| \right\rangle$













